

Beslutsdatum 2005-03-18

Patent nummer 0201775-4

Adressat:

NORENS PATENTBYRÅ AB
BOX 10198
100 55 STOCKHOLM SE

Patenthavare: FMT International Trade AB, Dalaslingan 8, 231 32 Trelleborg SE.

Ombud: Noréns Patentbyrå AB. Ref: 020102SE.

Benämning: Förfarande för beröringsfri mätning av avstånd och läge till flygplan vid dockning, jämte anordning härför.

Invändare: Safegate International AB

Ombud: Zacco Sweden AB

B E S L U T

Er invändning mot ovan angivet patent har denna dag avslagits. Patentet är därmed fortfarande i kraft.

Beslutet gäller de av PRV godkända patentkraven av 2002-06-11 enligt patentet 0201775-4.

Uppfinningen avser ett förfarande och en anordning för beröringsfri mätning av avstånd till ett flygplan vid positionering av flygplanet, såsom vid dockning eller parkering, där en skannande laser, tillhörig en avståndsmätare, är anordnad att utsända mätpulser stegvis i olika vinklar för att därigenom avkänna en förutbestämd mätvolym. Uppfinningen avser problemet med kalibrering och funktionskontroll av laseravståndsmätaren. Problemet löses genom att lasern bringas att vara kalibrerad med avståndet från lasern till marken för åtminstone några av nämnda vinklar och att lasern är anordnad att under positionering av ett flygplan mäta avståndet vid nämnda vinklar samt att de uppmätta avstånden jämförs med de kalibrerade avstånden i en dator, varvid vid en förutbestämd överensstämmelse lasern anses mäta korrekt avstånd.

Safegate International AB har 2004-06-09 inkommit med invändning mot ovan angivet patent.

Forts.

Ö V E R K L A G A N D E

Vill Ni överklaga beslutet skall Ni göra det skriftligt. Skrivelsen skall vara ställd till Patentbesvärsrätten, men sändas till Patent- och registreringsverket, Box 5055, 102 42 Stockholm. I skrivelsen skall anges det beslut som överklagas och den ändring i beslutet som begärs. Den skall ha kommit in till PRV inom två månader från beslutets dag. Ärendet kommer annars inte att prövas.

I beslutet hänvisas till:

D1: US 6023665 A
D2: WO 9620465 A1
D3: WO 9315416 A1

Invändaren har anfört D1 och D2. PRV har i föreläggande av 2003-01-10 anfört D1 och D3. Invändaren hävdar i sin skrivelse av 2004-06-09 i första hand att uppfinningen saknar nyhet gentemot D1 och i andra hand att uppfinningen saknar uppfinningshöjd gentemot D1, D1 i kombination med D2, eller D1 i kombination med öppen utövning.

Den av invändaren anförda öppna utövningen är dock inte styrkt och lämnas därför utan avseende vid bedömningen.

D1 visar ett förfarande och en anordning för dockning av flygplan där en vertikalt och horisontellt avsökande laser stegvis mäter avståndet till flygplanet i olika vinklar för att därigenom avkänna en förutbestämd mätvolym. Lasern kalibreras dessutom regelbundet mot ett utanför mätvolymen beläget objekt i känd riktning och på känt avstånd (se spalt 7, rad 1-29).

D2 visar ett dockningssystem för flygplan under användning av en skannande laser där kända referenspunkter längs med rörelsen av ett flygplan detekteras och informationen korreleras med förutbestämda värden (se sidan 4, rad 4-9).

D3 visar en avsökande laserradar för dockning av flygplan vid ett stoppläge. Inom mätvolymen finns ett eller flera objekt i kända lägen för funktionskontroll av detektorn och kalibrering av avståndsmätaren (se sidan 7, rad 6-30 och patentkravet 20).

D1 får anses representera den mest relevanta kända tekniken. I D1 avlänkas ljusstrålen mot ett enda kalibreringselement anordnat utanför den kring centrumlinjen belägna mätvolymen. Uppfinningen enligt de självständiga patentkraven 1 och 10 skiljer sig från vad som är känt genom D1 i att laserns funktion kontrolleras genom jämförelse av uppmätta och lagrade, kända avstånd från lasern till marken för vissa vinklar. Uppfinningen uppvisar således nyhet.

Det problem som uppfinningen avser att lösa är att kontinuerligt under avsökningen av mätvolymen kontrollera funktionen hos avståndsmätaren. Den tekniska effekten har inte betvivlats.

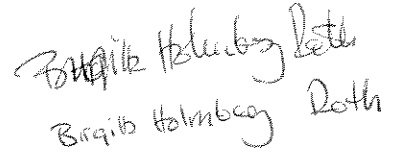
Den i kraven 1 och 10 definierade lösningen, som möjliggör kontinuerlig kontroll av funktionen hos avståndsmätaren utan användning av speciella kalibreringselement genom att utnyttja faktiska driftdata som uppmäts under avsökningen av mätvolymen, kan inte anses närliggande för fackmannen med kännedom om dokumenten D1-D3. Erforderlig uppfinningshöjd får därför anses föreligga.

Forts.

Patent 0201775-4 upprätthålls därför i den lydelse som framgår av de godkända patentkraven av 2002-06-11.


Jan Silfverling


Göran Magnusson


Brigitta Holmberg Roth